PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

61145017 A

(43) Date of publication of application: 02.07.1986

(51) Int. Cl

B65G 47/22

(21) Application number:

59267225

(22) Date of filing:

18.12.1984

(71) Applicant: MISAWA HOMES CO LTD

(72) Inventor:

HIROSE HIDETAKA

KAWAMATA TATSUO

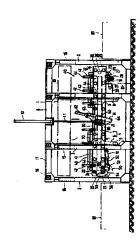
(54) CONSTRUCTION PANEL REVERSING **APPARATUS**

(57) Abstract:

PURPOSE: To improve the degree of freedom in changing the line by inserting a panel between two rows of roller groups and pressing and holding the panel onto the roller groups and reversing the roller groups in that state, in the captioned apparatus for the production process for the panels of prefabricated houses, etc.

CONSTITUTION: The piston rods 11 and 63 of an elevation cylinder 10 and a reversal cylinder 62, respectively, are in projection state, and a rotary frame 20 is set horizontally at a descent position, and a panel 70 is inserted and loaded between roller groups 22 and 23. Then, the panel 70 is pressed onto a roller group 23 by driving a pressing cylinder 42 and fixed, and the stopper 56 of a panel slip-off preventing mechanism 50 is operated to close the gap between the roller groups 22 and 23. Then, the rotary frame 20 is raised by the cylinder 10, and revolved by 180° by a reversal cylinder 62 and reversed. With such constitution, working efficiency and the degree of freedom in changing the line can be improved.

COPYRIGHT: (C)1986,JPO&Japio



19 日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

⑫ 公 開 特 許 公 報 (A) 昭61 - 145017

(5) Int Cl.4

識別記号

庁内整理番号

④公開 昭和61年(1986)7月2日

B 65 G 47/22

G - 7820 - 3F

審査請求 未請求 発明の数 1 (全7頁)

図発明の名称 建築用パネル反転装置

> 21)特 願 昭59-267225

> > 隆

御出 願 昭59(1984)12月18日

英 **79**発 明 者 広 瀬

松本市大字今井字松本道7110番地の3 長野住宅工業株式

会社内

79発 明 老 川俣 健 生 松本市大字今井字松本道7110番地の3 長野住宅工業株式

の出 願 ミサワホーム株式会社 人

東京都杉並区高井戸東2丁目4番5号

四代 理 人 弁理士 木下 實三

明細書

1.発明の名称

建築用パネル反転装置

2.特許請求の範囲

(1) 本体フレームと、建築用パネルを搬入可能 な所定間隔を難して設けられた2列のローラ群を 有するとともに前記本体フレームに対し昇降可能 かつ回転可能に設けられた回転フレームと、この 回転フレームに設けられ2列のローラ群間に搬入 された建築用パネルを一方のローラ群側に押圧固 定する押圧手段と、前記回転フレームを本体フ レームに対し昇降させる昇降駆動機構と、前記回 転フレームを本体フレームに対し回転させる回転 駆動機構とを具備したことを特徴とする建築用パ ネル反転装置。

3. 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

本発明は、プレハブ住宅等に用いられる建築用 パネルを製造ライン中において反転させる建築用 パネル反転装置に係り、建築用パネルの製造ライ

ンに利用できるものである。

[背景技術とその問題点]

一般に建築用パネルを製造するには、芯材を枠 組みした後、この芯材の表裏にそれぞれ面材を按 着、釘打ち固定した後乾燥させ、適宜外周および 開口部等の切断を行うものである。この建築用パ ネルの製造ラインにおいては、必要に応じてパネ ルを水平面内で回転させたり、垂直面内で反転さ せたりするが、このパネルを反転させる従来の反 転装置には種々の問題点があった。

即ち、従来の反転装置は、クレーンを用いて反 転させるか、或いは、水平面内におけるパネルの 流れる位置即ちパスラインを反転装置の前後で変 更させないため、パスライン上に回転中心を有す る円筒体を設け、この円筒体の半径方向から円筒 体の中心に向ってパネルを搬入し、この円筒体を パネル毎180度回転してパネルの反転を行って いる。しかし、前者のクレーンを用いる方法にお いては、作業能率が極めて悪く、かつ、危険であ るという問題点があり、一方、後者においてはパ スラインが地上からそれ程高くないため、円筒体の回転のために地面にピット(凹み)を掘らねばならず、製造ラインの配置を変更する際等にいちいちピットの掘削および埋戻しをしなければならず、ライン変更の自由度(フレキシピリティ)が極めて低いという問題点がある。

[発明の目的]

本発明の目的は、製造ラインへの組込みが容易で十分な作業能率を有するとともに、ラインの配置変更に対するフレキシビリティが極めて高い建 集用パネル反転装置を提供するにある。

[問題点を解決するための手段および作用]

上部桁 8 に支持された昇降駆動機構としての昇降シリンダ 1 0 のピストンロッド 1 1 が接続をレーム 4 が昇降するようになっている。また、前記スウンーム 1 の支柱 2 内にはそれぞれバランスグライト 1 5 が昇降自在に設けられ、これのカット 1 6 にその途中を支持された連結チェントファト 1 6 にその途中を支持された連結チェントファト 1 6 にその企力を介して維持 6 の上端に連結され、スライドいる・

前記前後のスライドフレーム4の横枠7間には、回転フレーム20が中心軸21を介して回転可能に支持され、この回転フレーム20は、建築用パネル70を搬入可能な所定間隔を離して設けられた複数のローラからなる2列、即ち第1のローラ群22および第2のローラ群23を有している。これらの第1のローラ群22および第2のローラ群23の各ローラには、それぞれスプロット24および25が一体回転可能に設けられてい

を上昇させ、ついで、回転フレームを180度回転させて建築用パネルを反転させ、この状態で回転フレームを下降させて2列のローラ群を略パスラインに一致させた後押圧手段の押圧固定を解き、反転された建築用パネルを搬出するようにし、これによりピット等の振削を要せずパネルの反転を可能にして前記目的を達成しようとするものである。

[実施例]

以下、本発明の一実施例を図面に基づいて説明
まる。

地上に設置された本体フレーム 1 の第 1 図中前後(紙面直交方向)の支柱 2 のうち、内側の 2 なの支柱 2 の内面にはそれガイドレール 3 がひけられ、これらの一対の支柱 2 間にはガイドレーム 4 は 3 に沿って上下に摺動するスライドフレーム 4 は が 説けられている。この接 2 では 5 を 4 で 7 に 4 なら 4 歳 され、この 4 で 7 に 4 なっち 4 歳 され、この 4 で 7 に 4 なっち 4 歳 され、この 4 で 7 に 6 なん 7 に 6

る。これらののののでは、これらのののののののののののののののののののののののののののでは、これ

前配回転フレーム20の第1図中上面左右両側には、それぞれ押圧手段40が設けられ、これらの押圧手段40は、回転フレーム20に固定された支持フレーム41と、この支持フレーム41に支持された押圧シリンダ42と、この押圧シリン

ダ 4 2 の ピ ストンロッド 4 3 に固定されるととものに 第 1 のローラ群 2 2 の各ローラ間に おいて配置された 押圧 体 4 4 とから 構成されている。 これに より、 押圧 手段 4 0 は押圧シリンダ 4 2 の駆動に より 2 列の 第 1、 第 2 のローラ群 2 2 、 2 3 間に 搬入された 建築用パネル 7 0 を一方、 即ち第 1 図中下方の 第 2 のローラ群 2 3 に押圧固定できるようになっている。

2 1 に固定されたピニオン 6 5 とから構成され、 反転シリンダ 6 2 の駆動に伴い、ラック 6 4 を介 してピニオン 6 5 を回転させ、回転フレーム 2 0 を反転できるようになっている。この際、反転シ リンダ 6 2 のストロークは、ラック 6 4 により回 転されるピニオン 6 5 が丁度 1 8 0 度回転するに 必要十分なストロークとされている。

なお、図中81は各駆動機構の制御を行うコントロールボックス、82は本体フレーム1に隣接して設けられた搬入側コンベヤ、83は搬入側コンベヤ82の反対側において本体フレーム1に隣接して設けられた搬出側コンベヤである。

次に、本実施例の作用につき説明する。

反転装置への建築用パネル 7 0 の搬入にあたり、昇降シリンダ 1 0 のピストンロッド 1 1 および反転シリンダ 6 2 のピストンロッド 6 3 はそれでれ進出状態とされ、回転フレーム 2 0 は下降位置でかつ水平状態とされている。これにより、第2 のローラ群 2 3 の上面は搬入側コンベヤ 8 2 および搬出側コンベヤ 8 3 のローラの上面と略同一

前記前後のスライドフレーム4のうち、第1図中手前側のスライドフレーム4には回転駆動機構60が設けられている。この回転駆動機構60 は、スライドフレーム4の横枠7に斜め方向に固定された起立フレーム61と、この起立フレーム66と、この起立フレーム60反転シリンダ62のピストンロッド63の欠転シリンダ62に強いたラック64と、このラック64に強合されるとともに前記回転フレーム20の中心軸

搬入側コンペヤ82上を移動されてくる建築用パネル70が回転フレーム20内に搬入されると、前記モータ30の駆動に伴い駆動されている駆動用チェン29等を介して駆動される第2のローラ群23の各ローラ上にこの建築用パネル70が回転フレームの分引取られ、建築用パネル70が回転フレーム20内の所定の位置まで移動され、この移動が図示しない検知手段により検知されることによっ

て、前 記モータ 3 0 の 駆動 が 停止され、 回転 フレーム 2 0 内 に 建 築 用 パ ネル 7 0 が 位置される。

次いで、押圧手段 4 0 の押圧シリンダ 4 2 が駆動され、各押圧体 4 4 は建築用 パネル 7 0 個に向って進出され、建築 用 パネル 7 0 を一方即ち方の第 2 のローラ群 2 3 に押圧固定する。これと共に、パネル脱落防止機構 5 0 のストッパ駆動シリンダ 5 1 も進出方向に駆動され、レバー 5 4 が時計方向に回動され、これに伴い回転軸 5 5 を介してストッパ 5 6 も時計方向に駆動され、その先端が第 1、第 2 のローラ群 2 2 、2 3 間に形成された隙間を閉塞するように位置される。

次いで、昇降シリンダ 1 0 のピストンロッド 1 1 が縮小され、回転フレーム 2 0 は第 1 図中鎖線で示す上昇位置に移動されて停止され、この停止状態において、回転駆動機構 6 0 の反転シリンダ6 2 が駆動され、ピストンロッド 6 3 が縮小状態にされると、ラック 6 4 によりピニオン 6 5 が駆動され、中心軸 2 1 を介して回転フレーム 2 0 は

建築用パネル70は搬出方向に移動され、順次搬出側コンベヤ83側へと移送されて搬出が完了される。

このようにして1枚の建築用パネル70の反転が完了すると、再び搬入側コンベヤ82から回転フレーム20内へと建築用パネル70を搬入するが、この際は回転フレーム20は第1図の状態と180度転した状態にあるため、回転フレーム20の反転動作は、反転シリンダ62のピストンロッド63が進出されることにより前述とは逆に時計方向に回転されてなされ、他の昇降シリンダ10の進退その他は略同様に行われる。

以下、同様にして回転フレーム20を180度 づつ交互に反転しながら、建築用パネル70の反 転動作を連続して行う。

上述のような本実施例によれば、建築用パネルフ 0 を保持した回転フレーム 2 0 はパスラインから上昇された位置で反転されるから、工場の床面等にピットを撮る必要がなく、ラインの設計方向等における反転装置の移設を容易に行え、従っ

反時計方向即ちストッパ 5 6 が下側となるように 1 8 0 度回転されて停止される。

回転フレーム20の180度の回転即ち反転が 完了すると、昇降シリンダ10のピストンロッド 11は進出方向に駆動され、スライドフレーム 4 を介して回転フレーム20は下降され、前記反転 に伴い下側に位置した第1のローラ群22の各 ローラの上面が搬入側コンベヤ82および搬出側 コンペヤ83のローラの上面と一致する状態即ち パスラインが一直線上となるようにされる。この 状態で、前記押圧手段40の押圧シリンダ42が 縮小方向に駆動され、各押圧体44で支持された 建築用パネル70は押圧手段40の縮小に伴い第 1のローラ群22上に移載され、搬出可能な状態 とされる。また、前記パネル脱落防止機構50の ストッパ駆動シリンダ51も縮小方向に駆動さ れ、ストッパ56が第1、第2のローラ群22, 23の隙間を閉塞しない方向に移動される。この 状態で、モータ30が駆動され、駆動用チェン2 9を介して第1のローラ群22が回転されると、

て、ライン変更のフレキシビリティを高く設定で きる。また、建築用パネル70は押圧手段40に より一方のローラ群即ち第2のローラ群23側に 押圧された状態で回転されるから、建築用パネル 7 0 の挟持が確実で、建築用パネル 7 0 の脱落等 を生じる虞れがなく、万一、建築用パネル70が 脱落方向に移動した場合にも、回転フレーム20 の回転方向は第1、第2のローラ群22,23の 際間をストッパ56で閉塞している側が下偶とな るようにして回転されるから、回転フレーム20 から建築用パネル70が脱落する虞れが全くな い。この際、建築用パネル70の押圧は、第1の ローラ群22を可動にして押圧するものでないか ら、建築用パネル70がスリップして脱落する度 れが少なく、かつ、構造を簡単にできる。更に、 建築用パネル70の反転方向は、建築用パネル7 0 の搬入側と搬出側とをその送り方向に沿ってパ スライン上で反転するから、一直線上のライン機 成を阻害することがなく、少ないスペースで反転

できる。この際、建築用パネル70は一般に長手

方向に流されてくるため、横幅が略一定とされ、 仕様により長さ方向の長さが異なるパネルの性質 上、回転フレーム20の長さを最も長い建築用パ ネル70の長さに設定しておけば、回転フレーム 20の幅方向は常に一定となっているから、製造 ラインの段取りを容易に行え、この点からも能率 の良い製造を行うことができる。また、回転フ レーム20に設けられた第1、第2のローラ群2 2、23はモータ30により駆動されるように なっているから、建築用パネル70の搬入、搬出 が容易にでき、装置の前後に設けられる搬入傅コ ンベャ82および搬出側コンベヤ83は単なる ローラコンベヤ等で構成することができる。更 に、本体フレーム1の各支柱2内にはバランスウ エイト15が設けられ、回転フレーム20および スライドフレーム4等との重量バランスを取るよ うにされているから、昇降シリンダ10に対する 負荷が小さくできるとともに、回転フレーム20 の昇降を円滑にできる。

なお、前記実施例においては、回転フレーム 2

上述のように本発明によれば、建築用パネルの一貫生産ラインに組込むことができるとともに、 ライン変更のフレキシビリティの高い建築用パネ ル反転装置を提供できるという効果がある。

4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の一実施例を示す正面図、第2 図はその平面図、第3図はその右側面図である。

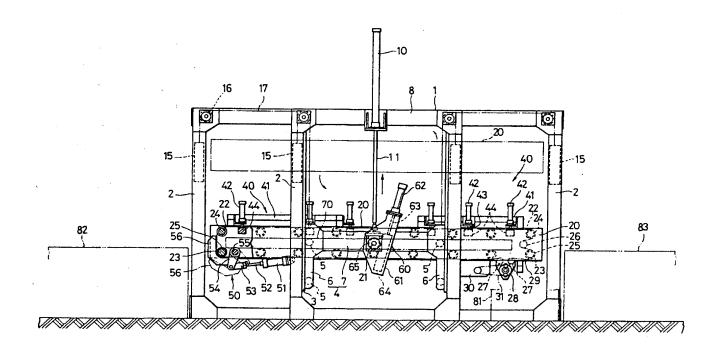
1 … 本体フレーム、1 0 … 昇降シリンダ、2 0 … 回転フレーム、2 2 … 第 1 のローラ群、2 3 … 第 1 のローラ群、4 0 … 押圧手段、4 2 … 押圧シリンダ、4 4 … 押圧体、5 0 … パネル脱落防止機構、6 0 … 回転駆動機構、6 2 … 反転シリンダ、7 0 … 建築用パネル。

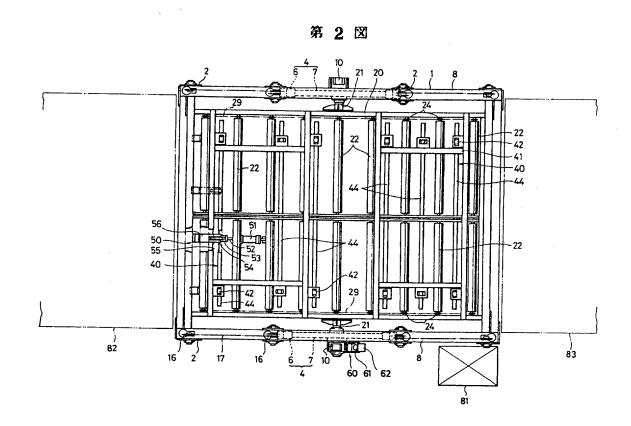
代理人 弁理士 木下 実三

0 の昇降、回転、建築用パネル7 0 の押圧、ス トッパ56の回転駆動等にシリンダを用いたが、 本発明はこれに限定されるものではなく、モータ 等他の駆動手段を用いてもよい。また、押圧手段 40による建築用パネル70の挟持固定が十分な 場合には、必ずしもパネル脱落防止機構 5 0 を設 けなくともよいが、設ければより安全を期するこ とができる。更に、前記実施例においては回転フ レーム20を一旦、所定位置まで引上げて後回転 させるようにしたが、駆動と阿時に回転を開始し てもよく、この場合の方がより製造効率を向上で きるという利点がある。また、反転装置の前後に 設けられる搬入側コンベヤ82および搬出側コン ベヤ83をフォークリフト等の他の搬入、搬出装 置にすれば、回転フレーム20の第1、第2の ローラ群22,23は必ずしも駆動しなくてもよ い。しかし、第1→第2のローラ群22,23を 駆動するようにすれば、前述のように搬入、搬出 が容易であるという利点がある。

[発明の効果]

第 1 図





第 3 図

